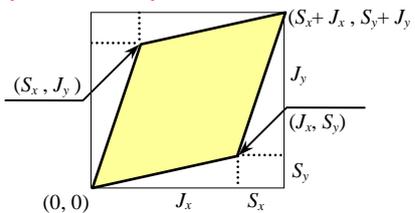
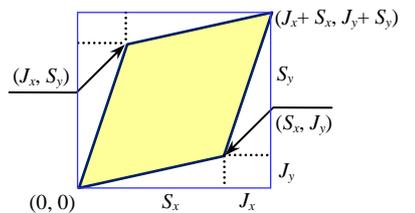


修改表（第4次印刷）

{红色花括号中为说明}

页 行	原	正
第1章		
25 1-9	光轴及成像平面边缘及光心间连线	光心到成像平面边缘连线与光轴
第2章		
42 倒7	满足指数	满足对数
第3章		
54 倒13	3.1.2 节	3.2 节
第4章		
95 (4.4.8)上1	阶为 n 的巴特沃斯陷波 阻断滤波器包括三对陷波:	一个包括三对陷波的阶为 n 的巴特沃斯 陷波阻断滤波器为
第5章		
121 (5.4.6)上2	$L(x, y)$	$L(u, v)$
第6章		
131 图 6.1.5 右图	{ J 和 S 对换}	
		
132 倒2	左下角	左边的
第9章		
207 3	模块{两处}	模板{两处}
207 4	模块	模板
207 6	模块	模板
第11章		
258 (11.2.6)上1	$N-1$	$I-1$
第12章		
281 图 12.1.3	{图中部有上下两个 C , 除去下边的那个}	
289 (12.4.2)	$C(s, t)$	$C(s, t)$ { C , 黑斜体}

第 13 章

305 倒 12

310 倒 3

319 1

称为跟踪运动

图 13.3.2(d)。

差距大于一个阈值

称为平移运动或跟踪运动

(*d*)。

差大于一个给定阈值

索引

378 左 1

378 左 20

CT

compound video

computed tomography

composite video