

# 目录

## 第1章 绪论

- 1.1 图像和图像工程
  - 1.1.1 图像基础
  - 1.1.2 图像工程
- 1.2 图像分析概论
  - 1.2.1 图像分析定义和研究内容
  - 1.2.2 图像分析系统
- 1.3 分析中的数字化
  - 1.3.1 离散距离
  - 1.3.2 连通组元
  - 1.3.3 数字化模型
  - 1.3.4 数字弧和弦
- 1.4 距离变换
  - 1.4.1 定义和性质
  - 1.4.2 局部距离的计算
  - 1.4.3 距离变换的实现
- 1.5 内容框架和特点
- 总结和复习

## 第1单元 图像分割

## 第2章 图像分割基础

- 2.1 图像分割定义和技术分类
- 2.2 并行边界技术
  - 2.2.1 边缘及检测原理
  - 2.2.2 正交梯度算子
  - 2.2.3 二阶导数算子
  - 2.2.4 边界闭合
- 2.3 串行边界技术
  - 2.3.1 主动轮廓模型
  - 2.3.2 能量函数
- 2.4 并行区域技术
  - 2.4.1 原理和分类
  - 2.4.2 依赖像素的阈值选取
  - 2.4.3 依赖区域的阈值选取
  - 2.4.4 依赖坐标的阈值选取
  - 2.4.5 空间聚类
- 2.5 串行区域技术
  - 2.5.1 区域生长
  - 2.5.2 分裂合并
- 总结和复习

## 第3章 典型分割算法

- 3.1 SUSAN 检测算子
  - 3.1.1 USAN 原理
  - 3.1.2 SUSAN 算子边缘检测
- 3.2 图割方法
- 3.3 特色的阈值化和聚类技术
  - 3.3.1 多分辨率阈值选取
  - 3.3.2 借助过渡区选择阈值
  - 3.3.3 借助均移确定聚类
- 3.4 分水岭分割算法
  - 3.4.1 基本原理和步骤
  - 3.4.2 算法改进和扩展
- 总结和复习

## 第4章 分割技术扩展

- 4.1 从哈夫变换到广义哈夫变换
  - 4.1.1 哈夫变换
  - 4.1.2 广义哈夫变换原理
  - 4.1.3 完整广义哈夫变换
- 4.2 从像素到亚像素
  - 4.2.1 基于矩保持的技术
  - 4.2.2 利用一阶微分期望值的技术
  - 4.2.3 借助切线信息的技术
- 4.3 从 2-D 到 3-D
  - 4.3.1 3-D 边缘检测
  - 4.3.2 3-D 图像阈值化
- 4.4 从灰度到彩色
  - 4.4.1 彩色空间的选择
  - 4.4.2 彩色图像分割策略
- 总结和复习

## 第5章 分割评价比较

- 5.1 分割评价研究分类
- 5.2 分割算法评价框架
- 5.3 分割评价准则
  - 5.3.1 分析法准则
  - 5.3.2 优度试验法准则
  - 5.3.3 差异试验法准则
- 5.4 算法评价实例
  - 5.4.1 实验算法和图像
  - 5.4.2 实验结果和讨论

5.5	评价方法和准则比较
5.5.1	方法讨论和对比
5.5.2	准则的分析比较
5.5.3	准则的实验比较
5.6	基于评价的算法优选系统
5.6.1	算法优选思想和策略
5.6.2	优选系统的实现和效果
	总结和复习

总结和复习

## 第 6 章 目标表达

6.1	基于边界的表达
6.1.1	技术分类
6.1.2	链码
6.1.3	边界段
6.1.4	边界标志
6.1.5	多边形
6.1.6	地标点
6.2	基于区域的表达
6.2.1	技术分类
6.2.2	空间占有数组
6.2.3	四叉树
6.2.4	金字塔
6.2.5	围绕区域
6.2.6	骨架
6.3	基于变换的表达
6.3.1	技术分类
6.3.2	傅里叶变换表达
	总结和复习

## 第 7 章 目标描述

7.1	基于边界的描述
7.1.1	简单边界描述符
7.1.2	形状数
7.1.3	边界矩
7.2	基于区域的描述
7.2.1	简单区域描述符
7.2.2	拓扑描述符
7.2.3	区域不变矩
7.3	对目标关系的描述
7.3.1	目标标记和计数
7.3.2	点目标的分布
7.3.3	字符串描述
7.3.4	树结构描述

## 第 8 章 测量和误差分析

8.1	直接测度和间接测度
8.2	需区别的术语
8.2.1	准确性和精确性
8.2.2	模型假设和实际观察
8.2.3	4-连通和8-连通
8.3	影响测量误差的因素
8.3.1	误差来源
8.3.2	光学镜头分辨率
8.3.3	采样密度
8.3.4	分割算法
8.3.5	特征计算公式
8.3.6	综合影响
8.4	误差分析
	总结和复习

## 第 3 单元 特性分析

### 第 9 章 纹理分析

9.1	纹理研究概况
9.2	纹理描述的统计方法
9.2.1	灰度共生矩阵
9.2.2	基于共生矩阵的纹理描述符
9.2.3	基于能量的纹理描述符
9.3	纹理描述的结构方法
9.3.1	结构描述法基础
9.3.2	纹理镶嵌
9.3.3	局部二值模式
9.4	纹理描述的频谱方法
9.4.1	傅里叶频谱
9.4.2	盖伯频谱
9.5	一种纹理分类合成方法
9.6	纹理分割
9.6.1	有监督纹理分割
9.6.2	无监督纹理分割
	总结和复习

### 第 10 章 形状分析

10.1	形状定义和研究
10.2	平面形状的分类
10.3	形状特性的描述
10.3.1	形状紧凑性描述
10.3.2	形状复杂性描述

<p>10.4 基于技术的描述</p> <p>10.4.1 基于多边形的描述符</p> <p>10.4.2 基于离散曲率的描述符</p> <p>10.5 拓扑结构的描述</p> <p>10.6 分形维数</p> <p>总结和复习</p> <p><b>第 11 章 运动分析</b></p> <p>11.1 运动研究内容</p> <p>11.2 运动目标检测</p> <p>11.2.1 背景建模</p> <p>11.2.2 光流场</p> <p>11.2.3 特定运动模式的检测</p> <p>11.3 运动目标分割</p> <p>11.3.1 目标分割和运动信息提取</p> <p>11.3.2 稠密光流算法</p> <p>11.3.3 基于参数和模型的分割</p> <p>11.4 运动目标跟踪</p> <p>11.4.1 典型技术</p> <p>11.4.2 子序列决策策略</p> <p>总结和复习</p>	<p>总结和复习</p> <p><b>第 14 章 图像识别</b></p> <p>14.1 模式和分类</p> <p>14.2 统计模式识别</p> <p>14.2.1 最小距离分类器</p> <p>14.2.2 最优统计分类器</p> <p>14.2.3 自适应自举</p> <p>14.3 感知机和支持向量机</p> <p>14.3.1 感知机</p> <p>14.3.2 支持向量机</p> <p>14.4 结构模式识别</p> <p>14.4.1 字符串结构识别</p> <p>14.4.2 树结构识别</p> <p>总结和复习</p>
<b>第 4 单元 数学工具</b>	
<p><b>第 12 章 数学形态学：二值</b></p> <p>12.1 基本集合定义</p> <p>12.2 二值形态学基本运算</p> <p>12.2.1 二值膨胀和腐蚀</p> <p>12.2.2 二值开启和闭合</p> <p>12.2.3 二值基本运算性质</p> <p>12.3 二值形态学组合运算</p> <p>12.3.1 击中-击不中变换</p> <p>12.3.2 二值组合运算</p> <p>12.4 二值形态学实用算法</p> <p>总结和复习</p>	<p><b>附录 A 人脸和表情识别</b></p> <p>A.1 生物特征识别</p> <p>A.2 人脸检测定位</p> <p>A.2.1 基本方法</p> <p>A.2.2 基于 Hausdorff 距离的方法</p> <p>A.3 脸部器官提取和跟踪</p> <p>A.3.1 眼睛几何模型及确定</p> <p>A.3.2 眨眼过程中的眼睛轮廓跟踪</p> <p>A.4 表情识别</p> <p>A.4.1 表情识别和步骤</p> <p>A.4.2 表情特征提取</p> <p>A.4.3 基于盖伯变换的特征提取</p> <p>A.4.4 表情分类</p> <p>A.4.5 基于高阶奇异值分解的分类</p> <p>A.5 人脸识别</p> <p>A.5.1 边缘本征矢量加权方法</p> <p>A.5.2 非特定表情人脸识别</p>
部分习题解答	
<b>参考文献</b>	
<b>索引</b>	