

CONTENTS

目录

第1章 绪论	1
1.1 图像和图像工程	1
1.1.1 图像基础	1
1.1.2 图像工程	2
1.2 图像分析概论	4
1.2.1 图像分析的定义和研究 内容	4
1.2.2 图像分析系统	6
1.3 图像分析中的数字化	7
1.3.1 离散距离	7
1.3.2 连通组元	9
1.3.3 数字化模型	11
1.3.4 数字弧和数字弦	14
1.4 距离变换	16
1.4.1 定义和性质	16
1.4.2 局部距离的计算	17
1.4.3 距离变换的实现	17
1.5 内容框架和特点	19
总结和复习 [*]	21
随堂测试 [*]	21
2.4 并行区域技术	37
2.4.1 原理和分类	37
2.4.2 依赖像素的阈值 选取	39
2.4.3 依赖区域的阈值 选取	41
2.4.4 依赖坐标的阈值 选取	43
2.4.5 空间聚类	44
2.5 串行区域技术	45
2.5.1 区域生长	45
2.5.2 分裂合并	46
2.6 基于深度学习的分割方法 分类	47
2.7 全景分割	48
2.7.1 全景分割流程	49
2.7.2 语义分割	49
2.7.3 实例分割	50
总结和复习 [*]	50
随堂测试 [*]	50
第3章 典型分割算法	51

第1单元 图像分割

第2章 图像分割基础	25
2.1 图像分割定义和技术分类	25
2.2 并行边界技术	26
2.2.1 边缘及检测原理	26
2.2.2 正交梯度算子	27
2.2.3 方向微分算子	28
2.2.4 二阶导数算子	30
2.2.5 边界闭合	33
2.3 串行边界技术	34
2.3.1 主动轮廓模型	34
2.3.2 能量函数	35

3.1 兴趣点检测	51
3.1.1 二阶导数检测角点	51
3.1.2 最小核同值区算子	52
3.1.3 哈里斯兴趣点算子	56
3.2 图割方法	58
3.3 特色的阈值化和聚类技术	62
3.3.1 多分辨率阈值选取	63
3.3.2 借助过渡区选择 阈值	64
3.3.3 借助均移方法确定 聚类	66
3.4 分水岭分割算法	68
3.4.1 基本原理和步骤	69

注：加*号的部分均已电子化，可扫描二维码下载并使用。

3.4.2 算法改进和扩展	71	5.3.1 分析法准则	112
总结和复习*	75	5.3.2 优度试验法准则	113
随堂测试*	75	5.3.3 差异试验法准则	114
第4章 分割技术扩展	76	5.4 分割算法评价实例	116
4.1 从像素单元到目标单元	76	5.4.1 实验算法和图像	117
4.1.1 像素和目标之间的 单元	77	5.4.2 实验结果和讨论	117
4.1.2 椭圆目标检测	78	5.5 评价方法和准则比较	119
4.2 从哈夫变换到完整广义哈夫 变换	80	5.5.1 方法讨论和对比	120
4.2.1 哈夫变换	80	5.5.2 准则的分析比较	121
4.2.2 广义哈夫变换原理 ..	84	5.5.3 准则的实验比较	122
4.2.3 完整广义哈夫变换 ..	85	5.6 分割评价的进展	124
4.3 从像素精度到亚像素精度	87	5.6.1 分割算法的评估	124
4.3.1 基于矩保持的技术 ..	87	5.6.2 像素分类的评价 准则	126
4.3.2 利用一阶微分期望值 的技术	87	5.6.3 全景分割的评价	128
4.3.3 借助切线信息的 技术	88	5.7 基于评价的算法优选系统 ..	129
4.4 从 2-D 图像到 3-D 图像	90	5.7.1 算法优选思想和 策略	129
4.4.1 3-D 边缘检测	90	5.7.2 优选系统的实现和 效果	130
4.4.2 3-D 图像阈值化	94	总结和复习*	132
4.5 从灰度图像到彩色图像	96	随堂测试*	132
4.5.1 分割不同定义的 区域	96		
4.5.2 彩色图像分割 策略	99		
4.6 面向医学图像的分割	100		
4.6.1 医学图像分割算法 概述	100		
4.6.2 交互式水平集胸主动脉 图像分割	102		
4.6.3 用于医学图像分割的 U-Net 网络	104		
4.6.4 医学图像标记数据的 解决方案	106		
总结和复习*	107		
随堂测试*	107		
第5章 分割评价比较	108		
5.1 分割评价研究分类	109		
5.2 分割算法评价框架	110		
5.3 分割评价的准则	112		
		6.1 基于边界的表达	135
		6.1.1 技术分类	135
		6.1.2 链码	136
		6.1.3 边界段	138
		6.1.4 边界标志	139
		6.1.5 多边形逼近	141
		6.1.6 地标点	142
		6.2 基于区域的表达	143
		6.2.1 技术分类	143
		6.2.2 空间占有数组	144
		6.2.3 四叉树	144
		6.2.4 金字塔	145
		6.2.5 围绕区域	147
		6.2.6 骨架	148
		6.3 基于变换的表达	151
		6.3.1 技术分类	151
		6.3.2 傅里叶变换表达	152
		总结和复习*	153

第2单元 表达描述

第6章 目标表达	135
6.1 基于边界的表达	135
6.1.1 技术分类	135
6.1.2 链码	136
6.1.3 边界段	138
6.1.4 边界标志	139
6.1.5 多边形逼近	141
6.1.6 地标点	142
6.2 基于区域的表达	143
6.2.1 技术分类	143
6.2.2 空间占有数组	144
6.2.3 四叉树	144
6.2.4 金字塔	145
6.2.5 围绕区域	147
6.2.6 骨架	148
6.3 基于变换的表达	151
6.3.1 技术分类	151
6.3.2 傅里叶变换表达	152
总结和复习*	153

随堂测试 *	153	8.6 结合各种特征的显著性	
第 7 章 目标描述	154	检测	200
7.1 基于边界的描述	154	8.6.1 低秩背景约束和多线索传播	200
7.1.1 简单边界描述符	154	8.6.2 边界连通性和局部对比度	200
7.1.2 形状数	156	8.7 特定类型图像的显著性	
7.1.3 边界矩	156	检测	201
7.2 基于区域的描述	157	8.7.1 RGB-D 视频	201
7.2.1 简单区域描述符	157	8.7.2 光场图像	202
7.2.2 拓扑描述符	161	总结和复习 *	204
7.2.3 区域不变矩	164	随堂测试 *	204
7.3 对目标关系的描述	167	第 9 章 测量和误差分析	205
7.3.1 目标标记和计数	167	9.1 直接测度和间接测度	205
7.3.2 点目标的分布	172	9.2 需区别的术语	206
7.3.3 字符串描述	173	9.2.1 准确性和精确性	207
7.3.4 树结构描述	174	9.2.2 模型假设和实际观察	208
7.3.5 空间关系数据集	175	9.2.3 4-连通和 8-连通	209
总结和复习 *	176	9.3 影响测量误差的因素	211
随堂测试 *	176	9.3.1 误差来源	212
第 8 章 目标显著性	177	9.3.2 光学镜头分辨率	212
8.1 显著性概述	177	9.3.3 采样密度	213
8.2 显著性检测	179	9.3.4 分割算法	218
8.2.1 方法分类	179	9.3.5 特征计算公式	220
8.2.2 检测流程	180	9.3.6 综合影响	222
8.3 显著区域分割提取	182	9.3.7 随机样本共识	223
8.3.1 基于对比度幅值	182	9.4 误差分析	223
8.3.2 基于对比度分布	183	总结和复习 *	225
8.3.3 基于最小方向对比度	185	随堂测试 *	225
8.3.4 显著目标分割和评价	188		
8.4 基于背景先验提取显著性区域	189	第 3 单元 特性分析	
8.4.1 相似距离	189	第 10 章 纹理分析	229
8.4.2 最小栅栏距离的近似计算	190	10.1 纹理研究概况	229
8.4.3 流水驱动的显著性区域检测	193	10.2 纹理描述的统计方法	230
8.4.4 定位目标建议区域	195	10.2.1 灰度共生矩阵	231
8.5 基于最稳定区域提取显著性区域	196	10.2.2 基于灰度共生矩阵的纹理描述符	232

10.3 纹理描述的结构方法	235	12.2.1 背景建模	276
10.3.1 结构描述法		12.2.2 光流场	280
基础	235	12.2.3 特定运动模式的	
检测	235	检测	283
10.3.2 纹理镶嵌	237	12.3 运动目标分割	284
10.3.3 局部二值模式 ...	238	12.3.1 目标分割和运动	
10.3.4 完全局部二值		信息提取	284
模式	240	12.3.2 分割方法分类 ...	285
10.4 纹理描述的频谱方法	242	12.3.3 稠密光流算法 ...	286
10.4.1 傅里叶频谱	242	12.3.4 基于参数和模型的	
10.4.2 盖伯频谱	243	分割	289
10.5 一种纹理分类合成方法 ...	245	12.3.5 融合多尺度上下文与	
10.6 纹理分割	247	时间信息	291
10.6.1 有监督纹理		12.3.6 结合 ROI 预测和参考	
分割	247	帧更新	291
10.6.2 无监督纹理		12.4 运动目标跟踪	292
分割	249	12.4.1 典型技术	293
总结和复习 [*]	251	12.4.2 尺度非各向同性的	
随堂测试 [*]	251	均移	298
第 11 章 形状分析	252	12.4.3 均移结合粒子滤	
11.1 形状定义和研究	252	波器	300
11.2 平面形状分类	254	12.4.4 子序列决策	
11.3 形状描述方法分类	255	策略	301
11.4 基于形状特性的描述	257	12.5 移动阴影检测	302
11.4.1 形状紧凑性		12.5.1 算法流程图	303
描述	257	12.5.2 前景检测	303
11.4.2 形状复杂性		12.5.3 特征模板提取 ...	304
描述	262	12.5.4 颜色模板的	
11.5 基于特定技术的描述	265	判断	305
11.5.1 基于多边形的描		12.5.5 提取目标像素并	
述符	265	抑制阴影	306
11.5.2 基于离散曲率的		12.5.6 获取完整目标	
描述符	267	区域	306
11.6 拓扑结构的描述	270	12.6 基于孪生网络的目标	
11.7 分形维数	271	跟踪	307
总结和复习 [*]	274	12.6.1 引导锚定区域推荐	
随堂测试 [*]	274	网络	308
第 12 章 运动分析	275	12.6.2 无锚框全卷积孪生跟	
12.1 运动研究内容	275	踪器	309
12.2 运动目标检测	276	总结和复习 [*]	309
随堂测试 [*]		随堂测试 [*]	309

第 13 章 属性分析	310
13.1 属性描述概况	310
13.1.1 属性的类型	311
13.1.2 属性的层次	312
13.1.3 属性学习结构和 框架	312
13.2 属性学习中的特征比较	313
13.3 视觉属性和零样本学习	315
13.3.1 基于属性的零样本 学习	315
13.3.2 零样本语义自编 码器	317
13.3.3 零样本属性 识别	317
13.4 基于属性的行人再识别	319
13.4.1 借助行人属性先验分 布的方法	319
13.4.2 借助对行人属性分级 的方法	322
13.4.3 结合全身和部件属性 的方法	323
13.4.4 跨模态-异构行人再 识别	325
13.5 图像属性应用示例	327
13.5.1 跨类目标分类	327
13.5.2 属性学习和目标 识别	329
13.5.3 基于局部动作属性 的动作分类	330
总结和复习 [*]	331
随堂测试 [*]	331

第 4 单元 数学工具

第 14 章 二值数学形态学	335
14.1 基本集合定义	335
14.2 二值形态学基本运算	336
14.2.1 二值膨胀和 腐蚀	337

14.2.2 二值开启和 闭合	342
14.2.3 二值基本运算 性质	343
14.3 二值形态学组合运算	345
14.3.1 击中-击不中 变换	345
14.3.2 二值组合运算	347
14.4 二值形态学实用算法	351
14.5 形态学算子及其应用 领域	355
总结和复习 [*]	356
随堂测试 [*]	356
第 15 章 灰度数学形态学	357
15.1 灰度图像的排序	357
15.2 灰度形态学基本运算	358
15.2.1 灰度膨胀和 腐蚀	358
15.2.2 灰度开启和 闭合	362
15.2.3 灰度基本运算 性质	364
15.3 灰度形态学组合运算	364
15.3.1 形态滤波	364
15.3.2 高帽变换和低帽 变换	368
15.4 灰度形态学实用算法	369
15.4.1 背景估计和 消除	369
15.4.2 目标分割	370
15.5 结构元素中的属性修改	374
15.5.1 纯像素指标	374
15.5.2 形态偏心指标	375
15.5.3 自动形态学端元 提取	375
15.5.4 将 PPI 嵌入 AMEE	375
15.6 图像代数	376
总结和复习 [*]	379

随堂测试 [*]	379	A. 3.3	人脸反欺骗技术 分类	410
第16章 图像识别	380	A. 4	眼睛检测和跟踪	411
16.1 模式和分类	380	A. 4.1	眼睛几何模型及 确定	412
16.2 不变量交叉比	381	A. 4.2	眨眼过程中的眼睛 轮廓跟踪	413
16.2.1 交叉比	381	A. 5	人脸识别	415
16.2.2 非共线点的不 变量	383	A. 5.1	边缘本征矢量加权 方法	415
16.2.3 对称的交叉比 函数	384	A. 5.2	相关滤波器 设计	416
16.2.4 交叉比应用示例	384	A. 5.3	监督线性降维	418
16.3 统计模式识别	385	A. 5.4	非特定表情人脸 识别	419
16.3.1 最小距离分 类器	386	A. 5.5	遮挡人脸识别	420
16.3.2 最优统计分 类器	387	A. 6	表情识别	421
16.3.3 自适应自举	390	A. 6.1	表情识别和 步骤	421
16.4 感知机和支持向量机	391	A. 6.2	人脸表情特征 提取	423
16.4.1 感知机	391	A. 6.3	基于盖伯变换的 特征提取	426
16.4.2 支持向量机	394	A. 6.4	表情特征的稀疏 表达	427
16.5 结构模式识别	397	A. 6.5	表情分类	429
16.5.1 字符串结构 识别	398	A. 6.6	基于高阶奇异值分 解的分类	431
16.5.2 树结构识别	400	A. 6.7	矢量输入多类输出表 情分类	434
总结和复习 [*]	402	A. 6.8	微表情识别	437
随堂测试 [*]	402		主题索引	440
附录A 人脸和表情识别	403		部分思考题和练习题解答[*]	451
A. 1 生物特征识别	403		参考文献[*]	451